**Arias Ramos José Antonio Rey:** Parte de investigación (movimiento de los ejes x, y, z) y armado de circuitos electrónicos.

**Hernández Castillo Ana Yuritzi:** Diseño del robot (algún CAD o ANSYS), y parte de programación con Freescale.

**Nolasco Casillas Héctor Alejandro:** Parte mecánica del robot, e investigación (tipos de movimientos).

**Rodríguez Rodríguez José Luis:** Parte mecánica del robot (armado parte por parte), y electrónica.

**Rosalía Osorio:** Parte de programación con Freescale y diseño del robot en ANSYS.

“DESGLOSE”

Arias Ramos José Antonio Rey: Hará la parte del cableado en el CNC haciendo las conexiones y ensamblándolas.

Ana Yuritzi Hernández Castillo: Elaborara la programación sobre el CNC en la tarjeta (Freescale) y programara los drivers de los motores.

Héctor Alejandro Nolasco Casillas: Elaborará las piezas en el torno, tornillos sin fin, rosca acmé y también colaborará con el ensamblaje de algunas piezas y de los motores, también llevará acabo con la parte de armado del CNC.

José Luis Rodríguez Rodríguez: Elaborará el armado de las piezas torneadas ya que también soldara las piezas necesarias que se ocupan soldar también colaborar con unas partes de carpintería, también llevará acabo con la parte de armado del CNC.

Rosalía Osorio: colaborará con el diseño del CNC ya que también participará con la programación del CNC y drivers programando en la tarjeta Freescale, también con el fraseado de algunas piezas que se van a necesitar.